

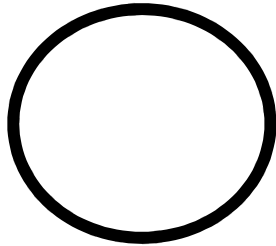
9. SUMO

Exercici 9.1 Sumo.

Per poder programar un robot que faci Sumo, necessitarem dos sensors:

- a) El *sensor d'ultrasons C.4* : per no sortir de la pista.
- b) El *sensor de línia fotoelèctric C.5* : per detectar el robot contrincant.

PAS 1. Fes un camí tancat amb cinta aïllant negra sobre el terra.



PAS 2. Introdueix el programa següent:

```

when green flag is clicked
  setup sensor C.4 as ultrasonic
  setup sensor C.5 as switch
  per sempre
    si sensor C.5 = 0 llavors
      set motor A direction to cap aquí
      set motor B direction to cap aquí
      espera 0.5 segons
      set motor A direction to cap aquí
      set motor B direction to cap allà
      espera 0.5 segons
    si no
      si sensor C.4 < 10 llavors
        set motor A direction to cap allà
        set motor B direction to cap allà
      si no
        set motor A direction to cap aquí
        set motor B direction to cap allà

```