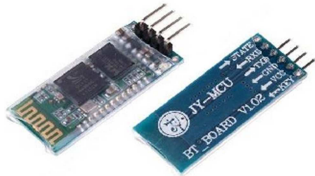


10. CONTROL PER BLUETOOTH

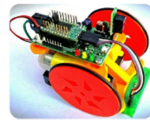
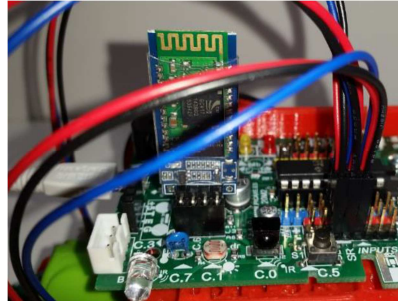
Exercici 10.1 Control del robot amb el mòbil mitjançant fletxes.

El Bluetooth ens permet controlar el robot mitjançant el mòbil.

Per fer-ho cal que col·loquem el mòdul Bluetooth a la placa del robot.

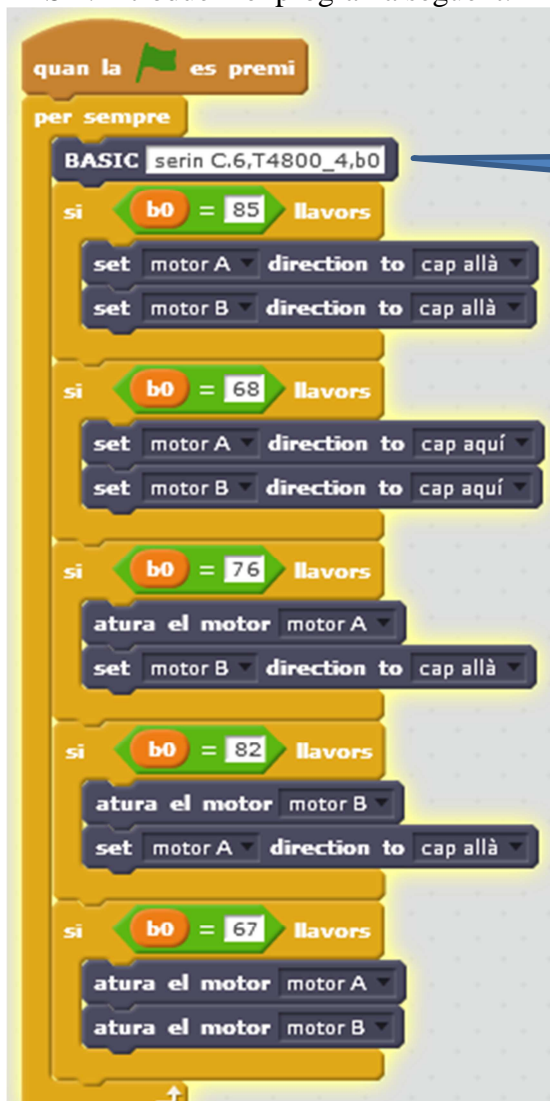


Mòdul Bluetooth



PAS 1. Descarrega't al mòbil l'aplicació *Imagina3dbot*.

PAS 2. Introdueix el programa següent:



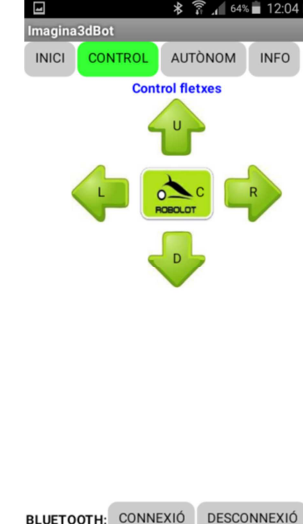



```
quan la bandera es premi
per sempre
  BASIC serin C.6,T4800_4,b0
  si b0 = 85 llavors
    set motor A direction to cap allà
    set motor B direction to cap allà
  si b0 = 68 llavors
    set motor A direction to cap aquí
    set motor B direction to cap aquí
  si b0 = 76 llavors
    atura el motor motor A
    set motor B direction to cap allà
  si b0 = 82 llavors
    atura el motor motor B
    set motor A direction to cap allà
  si b0 = 67 llavors
    atura el motor motor A
    atura el motor motor B
```

Vigila amb els punts, les comes i l'espai !
Serin C.6,T4800_4,b0

PAS 3. Carrega el programa a la placa del robot i desconnecta'l del PC per comprovar-ne el funcionament.

PAS 4. Configura el mòbil. Per fer-ho, ...

1. Clica sobre <i>CONTROL</i> .	2. Clica sobre <i>CONTROL FLETXES</i> .	3. Clica sobre <i>CONNEXIÓ</i> . Mentre ho fas, el mòbil ha d'estar dirigit al sensor del robot.	4. Clica sobre el dispositiu.
			






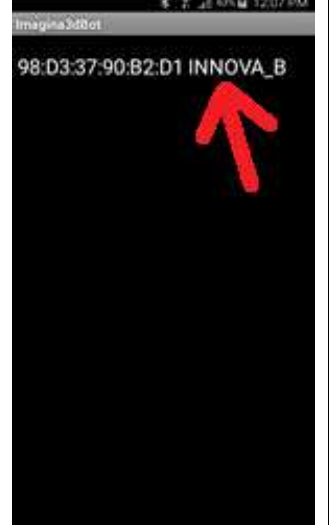
Sabràs que el dispositiu s'ha connectat perquè el llumet vermell del sensor Bluetooth deixarà de fer pampallugues i retarà permanentment encès!

<https://www.youtube.com/watch?v=SyttjWNLB7Q>

Exercici 10.2 Control del robot amb le mòbil mitjançant giroscopi.

En aquest cas, el robot es pot controlar mitjançant la inclinació que se li dona al mòbil.

La programació amb Scratch és exactament la mateixa.
El que canvia és la configuració del mòbil:

1. Clica sobre <i>CONTROL</i> .	1. Clica sobre <i>CONTROL ORIENTACIÓ</i> .	2. Clica sobre <i>CONNEXIÓ</i> . Mentre ho facis, el mòbil ha d'estar dirigit al sensor del robot.	3. Clica sobre el dispositiu.
			



Sabràs que el dispositiu s'ha connectat perquè el llumet vermell del sensor Bluetooth deixarà de fer pampallugues i retarà permanentment encès!